

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : *JURNAL ILMIAH*

Judul Artikel : **Yaw Motion Stability of an Indonesian Ro-Ro Ferry in Adverse Weather Conditions**

Penulis Artikel Ilmiah : **1. Daeng Paroka**
 Identitas Jurnal Ilmiah : a. Nama Jurnal : International Journal of Technology
 b. Nomor/Volume/Hal : 4/ 11/ 862-872
 c. Edisi (bulan/tahun) : 2020
 d. Penerbit : Universitas Indonesia
 e. Jumlah Halaman : 11

Kategori Publikasi Ilmiah (beri pada kategori yang tepat)

Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi
 Jurnal Ilmiah Internasional
 Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi
 Jurnal Ilmiah Nasional tidak Terakreditasi
 Jurnal Ilmiah Nasional Terindeks DOAJ dll.

I. Hasil Penilaian Validasi

No.	ASPEK	URAIAN/ KOMENTAR PENILAI
1	Indikasi Plagiasi	Tidak ada indikasi plagiasi
2	Linearitas	Linier dengan keilmuan pengusul

II. Hasil Penilaian Peer Reviewer:

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah (isikan di kolom yang sesuai)					Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional Bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ dll.	
Kelengkapan dan Kesesuaian unsur isi Jurnal (10%)	4					3.6
Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	12					11.5
Kecukupan dan ketepatan data/ informasi dan metodologi (30%)	12					10.8
Kelengkapan unsur dan kualitas penerbit (30%)	12					11.4
Total = (100%)	40					37.3
Kontribusi Pengusul (Penulis Pertama / Anggota)	Penulis Pertama					37.3

KOMENTAR/ ULASAN PEER REVIEW

Kelengkapan dan Kesesuaian unsur:	Makalah memuat unsur yang sesuai dan lengkap, meliputi judul, abstrak, pendahuluan, metode penelitian, hasil dan pembahasan, kesimpulan dan saran, serta daftar pustaka.
Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan:	Makalah mempunyai lingkup pembahasan yang memadai tentang stabilitas gerakan yaw pada kapal ferry pada saat berada dalam cuaca ganas. Latar belakang studi disampaikan dengan jelas, khususnya mengenai pentingnya menjaga kestabilan yaw, sehingga manuver kapal dapat dilakukan dengan aman pada perairan yang cukup padat. Hasil studi disajikan dalam kurva dan tabulasi yang memuat antara lain kondisi kesetimbangan, transisi dari kondisi tak-stabil ke stabil, serta osilasi kemudi. Kesimpulan utama menunjukkan arah yaw untuk sudut kemudi maksimum akan secara signifikan berubah sebagai respons terhadap kenaikan kecepatan angin.
Kecukupan & ketepatan data & Metodologi:	Metodologi yang digunakan adalah tepat dan untuk diterapkan dalam pemecahan masalah, dijelaskan dalam persamaan gerakan kapal dalam 3-DOF yang dikorelasikan dengan efek kemudi dalam bentuk koefisien gaya dorong dan torsi. Data utama berupa kapal penumpang berukuran 57 m, lengkap dengan data elemen pengendalinya. Referensi yang relevan dan cukup mutakhir digunakan dalam jumlah yang memadai.
Kelengkapan Unsur & Kualitas Penerbit:	Makalah ini dimuat dalam International Journal of Technology yang diterbitkan oleh Directorate of Research and Community Services, Universitas Indonesia, merupakan jurnal internasional bereputasi teraccredited Q1 dengan SJR 0.4, yang dikelola dengan konsistensi, komitmen dan kontinuitas yang tinggi.

Makassar, 15 Januari 2021

Penilai 1



Prof. Ir. Eko Budi Djatmiko, M.Sc, Ph.D.

NIP 195812261984031002

Unit Kerja : Fakultas Teknologi Kelautan ITS

Bidang Ilmu : Teknik Kelautan

Jabatan Pangkat : Profesor

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : **JURNAL ILMIAH**

Judul Artikel : **Yaw Motion Stability of an Indonesian Ro-Ro Ferry in Adverse Weather Conditions**

Penulis Artikel Ilmiah : **1. Daeng Paroka**
 Identitas Jurnal Ilmiah : a. Nama Jurnal International Journal of Technology
 b. Nomor/Volume/Hal : 4/ 11/ 862-872
 c. Edisi (bulan/tahun) 2020
 d. Penerbit Universitas Indonesia
 e. Jumlah Halaman 11

Kategori Publikasi Ilmiah (beri pada kategori yang tepat)

Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi
 Jurnal Ilmiah Internasional
 Jurnal Ilmiah Nasional Terakreditasi
 Jurnal Ilmiah Nasional tidak Terakreditasi
 Jurnal Ilmiah Nasional Terindeks DOAJ dll.

I. Hasil Penilaian Validasi

No.	ASPEK	URAIAN/ KOMENTAR PENILAI
1	Indikasi Plagiasi	Tidak ditemukan adanya unsur plagiasi
2	Linearitas	Sesuai dengan bidang keilmuan pengusul

II. Hasil Penilaian Peer Reviewer:

Komponen Yang Dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah (isikan di kolom yang sesuai)					Nilai Akhir Yang Diperoleh
	Internasional Bereputasi	Internasional	Nasional Terakreditasi	Nasional Tidak Terakreditasi	Nasional Terindeks DOAJ dll.	
Kelengkapan dan Kesesuaian unsur isi Jurnal (10%)	4					3.5
Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	12					11.5
Kecukupan dan kemutakhiran data/ informasi dan metodeologi (30%)	12					11.5
Kelengkapan unsur dan kualitas penerbit (30%)	12					11
Total = (100%)	40					37.5
Kontribusi Pengusul (Penulis Pertama / Anggota)	Penulis pertama tunggal.					37.5

KOMENTAR/ ULASAN PEER REVIEW

Kelengkapan dan Kesesuaian unsur:	Paper memiliki unsur yang lengkap, terdiri dari abstrak, pendahuluan, metodeologi, hasil/pembahasan, kesimpulan, daftar pustaka.
Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan:	Ruang lingkup riset tentang pengembangan sistem dinamik tak linear dari model matematis dengan 3 derajat kebebasan (DOF) untuk menentukan kesetimbangan steady state pada kasus stabilitas yaw dan course-keeping.
Kecukupan & kemutakhiran data & Metodeologi:	Data yang disajikan cukup dan up to date. Metodeologi dijelaskan dengan baik berisikan sistem koordinat yang digunakan, data kapal, dan propeller/kemudi serta penurunan dan penjelasan formula matematis yang digunakan.
Kelengkapan Unsur & Kualitas Penerbit:	Tulisan disajikan pada International Journal of Technology Vol. 11, No. 2 (2020) terindeks Scopus Q1, dengan kualitas baik.

Makassar,
Reviewer 2



Prof. Dr. Ir. I Ketut Aria Pria Utama, M.Sc
 NIP 196704061992031001
 Unit Kerja : Fakultas Teknologi Perkapalan ITS
 Bidang Ilmu : Teknik Perkapalan
 Jabatan Pangkat : Profesor